

目录

- 项目描述
- 项目验证
- 评估结果&注意事项
- 配置清单
- 售后服务

01 项目描述

1 方案信息

- 检测要求: 引导机器人抓取
- 产品种类: 1
- 检测精度: 3
- 检测节拍: 20
- 检测时工件运动速度(m/s): 0
- 产品大小: 250.0 * 300.0 * 200.0

2 应用场景

精密金属件抓取方案,适用于自动化产线中机器人精准定位抓取场景。

02 项目验证

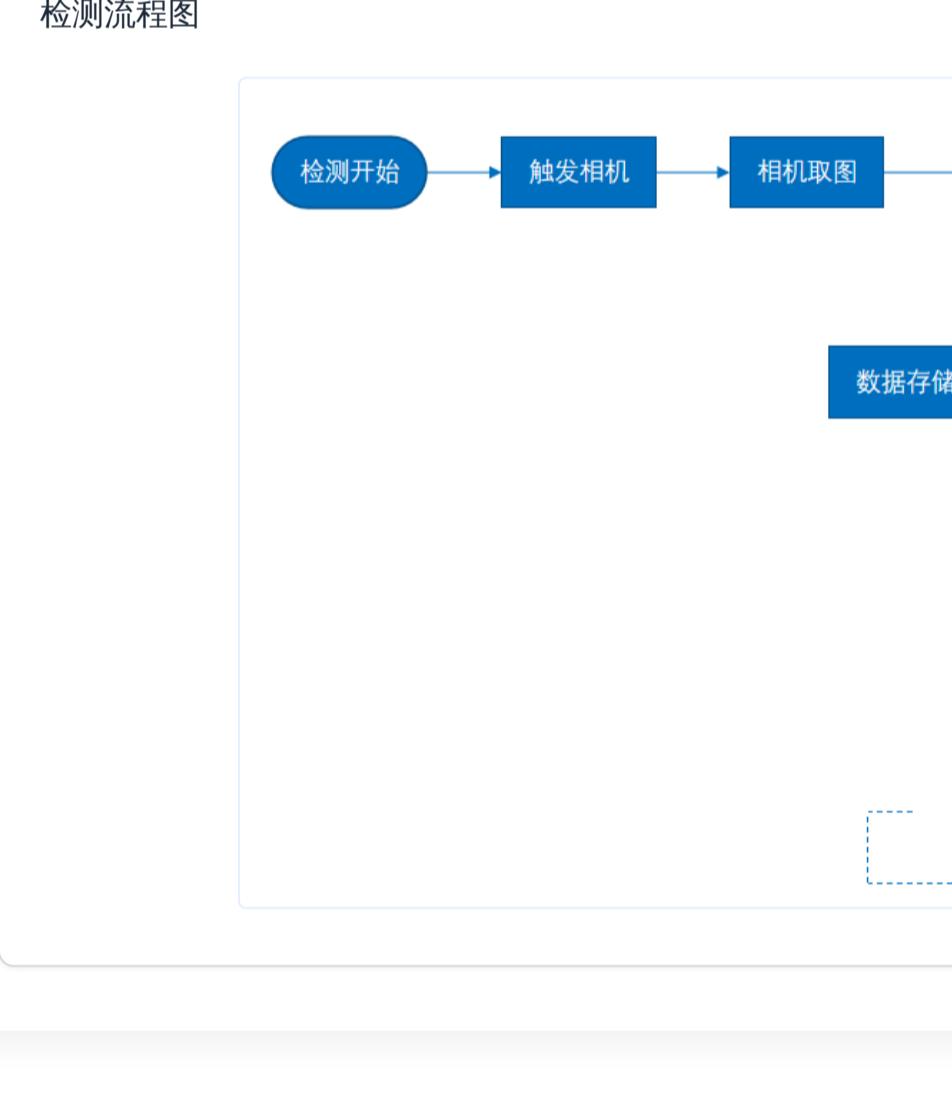
1 方案布局图



系统布局示意图

2 相机选型与参数

相机工作距离示意图

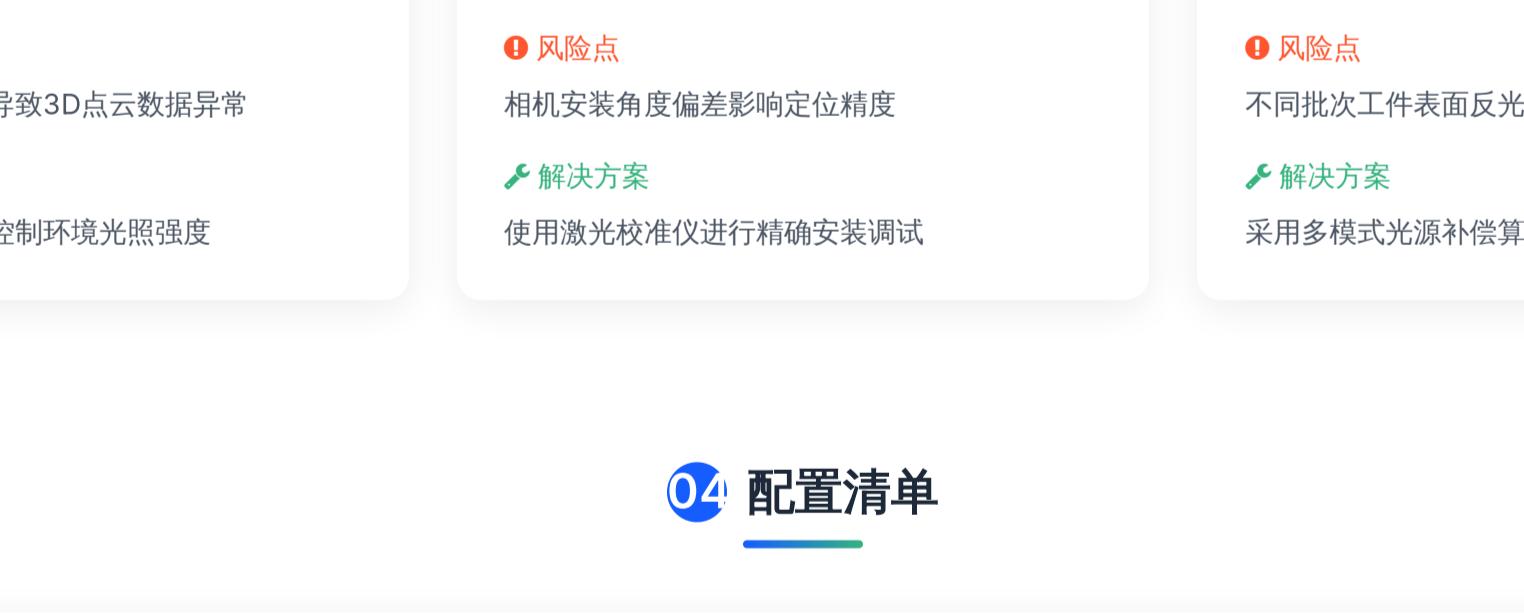


核心参数表

型号	NANO ULTRA
相机类型	3D结构光相机
中场视野	495×358
相机精度	0.1mm @ 0.6m
采集时间	0.5-0.9

3 工作流程

检测流程图



3D外观流程图

3D外观流程图